

CSIM MOBUS 簡介

Mobus連線方式請先修正PN03及PN47 設定飽率.Modbus格式,在以RS485與電腦或人機連線即可建議 PN03=H0201 PN47=H0201 (38400/N/8/1/ 984 RTU SLAVE)

功能 B	ADDRESS FIELD (1~255)1~FF	FUNCTION CODE 寫入 05 讀取 01	DATA FIELD 位置	bit 位元	ERROR CHECK
00001 正轉	01	05	00 00	FF 00	8C 3A
馬達運轉時回應 01 01 01 01 90 48 馬達無運轉時回應 01 01 01 00 51 88					
00002 反轉	01	05	00 01	FF 00	DD FA
停止	01	05	00 01	00 00	9C 0A
00005 SERVO OFF	01	05	00 04	FF 00	CD FB
00006 RESET	01	05	00 05	FF 00	9C 3B
00008 回原點	01	05	00 07	FF 00	3D FB
00009 停止	01	05	00 08	ff 00	0D F8
00010 暫停	01	05	00 09	ff 00	5C 38
00010 繼續	01	05	00 09	00 00	1D C8

CSIM MOBUS 簡介

功能 B	ADDRESS FIELD (1~255)1~FF	FUNCTION CODE 寫入 05 讀取 01	DATA FIELD 位置	Bit 位元	ERROR CHECK
00200 OUT0 ON	01	05	00 C7	FF 00	3D C7
00200 OUT0 OFF	01	05	00 C7	00 00	7C 37
00201 OUT1 ON	01	05	00 C8	FF 00	0D C4
00201 OUT1 OFF	01	05	00 C8	00 00	4C 34
00202 OUT2 ON	01	05	00 C9	FF 00	5C 04
00202 OUT2 OFF	01	05	00 C9	00 00	1D F4
00203 OUT3 ON	01	05	00 CA	FF 00	AC 04
00203 OUT3 OFF	01	05	00 CA	00 00	ED F4

寫入字串	ADDRESS FIELD 站號 (0~255)0~FF	FUNCTION CODE 讀取 03			DATA FIELD 地址	暫存器 數值	ERROR CHECK
		回應 03			字節 4	數值	CRC
		寫入 10	暫存器 位置 HEX	暫存器 總數	字節 4	數值	CRC
輸入字串 47000=SAVE C	01	10	57 00	05	0A	41 53 45 56 43 20 (16 進制轉 字串)	CA B8

功能 B 讀	ADDRESS FIELD (0~255)0~FF	FUNCTION CODE 寫入 05 讀取 01	DATA FIELD 位置	Bit 位元	ERROR CHECK
00017 讀取馬達 控制狀態	01	01	00 10	00 01	FC 0F
SERVO ON 回應: 01 01 01 09 91 8E SERVO OFF 回應: 01 01 01 00 51 88					
00018 讀取馬達 ERR	01	01	00 11	00 01	AD CF
無 ERR 時回應:01 01 01 04 50 4b ERR 時回應: 01 01 01 01 90 48					
00020 讀取到位	01	01	00 13	00 01	0c 0f
到位回應: 01 01 01 01 90 48 未到位回應: 01 01 01 00 51 88					

請求讀取 word	ADDRESS FIELD 站號 (0~255)0~FF	FUNCTION CODE 讀取 04	DATA FIELD 地址	暫存器 數量	ERROR CHECK
			字節	HEX	CRC
30001 讀取轉速	01	04	00 00	00 01	31 CA
馬達回應 轉速 0 RPM:	01	04	02	00 00	B9 30
轉速 1 RPM	01	04	02	00 01	78 F0
轉速 5 RPM:	01	04	02	00 05	79 33
轉速 100 RPM:	01	04	02	00 64	B8 DB
轉速:600 RPM	01	04	02	02 58	B9 AA
轉速:3000 RPM	01	04	02	0B D8	BE 70
30033 讀取馬達立即 電流	01	04	00 20	00 01	30 00
30033 讀取馬達最大 電流	01	04	00 21	00 01	61 C0

1111MOTOR

CSIM MOBUS 簡介

讀寫 word 40400~40432	ADDRESS FIELD 站號 (0~255)0~FF	FUNCTION CODE 讀取 03	DATA FIELD 地址	暫存器 數量	ERROR CHECK
		回應 03	字節	HEX 數值	CRC
		寫入 06	字節	HEX 數值	CRC
讀取 40400	01	03	01 8F	00 01	B4 1D
40400=0 馬達回應	01	03	02	00 00	B8 44
40400=100 馬達回應	01	03	02	00 64	B9 AF
寫入 40400=500	01	06	01 8F	01 F4	B9 CA
寫入 40400=0	01	06	01 8F	00 00	B9 DD
讀取 42000	01	03	07 CF	00 01	B5 41
42000=1000 馬達回應	01	03	02	03 E8	B8 FA
寫入 42000=0	01	06	07 CF	00 00	B8 81
讀取工作速度 40710	01	03	02 C5	00 01	95 8F
馬達回應 工作速度 600	01	03	02	02 58	B8 DE
工作速度改 1000 47010=1000	01	06	02 C5	03 E8	98 F1

1111MOTOR

CSIM MOBUS 簡介

讀寫 Dword 40500~40562	ADDRESS FIELD 站號 (0~255)0~FF	FUNCTION CODE 讀取 03			DATA FIELD 地址	暫存器 數量	ERROR CHECK
		回應 03			字節 4	Floting 數值 IEEE 754	CRC
		寫入 10	暫存器 位置 HEX	暫存器 總數	字節 4	Floting 數值 IEEE 754	CRC
讀取 40500	01	03			01 F3	00 02	35 C4
40500=0 馬達回應	01	03			04	00 00 00 00	FA 33
40500=100 馬達回應	01	03			04	00 00 42 C8	CB 05
寫入 40500=500	01	10	01 F3	00 02	04	00 00 43 FA	00 1D
寫入 40500=999999	01	10	01 f3	00 02	04	23 f0 49 74	8d 6e
讀 43000	01	03				0B B7 00 02	76 09
43000=0 馬達回應	01	03			04	00 00 00 00	FA 33
寫入 43000=5000	01	10	0B B7	00 02	04	40 00 45 9C	ED 34
讀 40001 參數 R	01	03				00 00 00 02	C4 0b
40001=2000 馬達回應	01	03			04	00 00 44 fa	49 70
寫入 40001=10000	01	10	00 00	00 02	04	40 00 46 1C	D5 C6
BIT ON 馬達往前 10000PPS	01	05	00 03			FF 00 (BIT)	7C 3A

CSIM MOBUS 指令表

位址	指令	類別	讀寫	功能	備註
基本指令					
00001	05H	B	W	連續正轉	JGF/JG0
00002	05H	B	W	連續反轉	JGR/JG0
00003	05H	B	W1	絕對座標定位，座標由參數 r 設定	MA r
00004	05H	B	W1	相對距離定位，距離由參數 r 設定	MR r
00005	05H	B	W	關閉伺服控制	HOFF/ HON
00006	05H	B	W1	系統重置	RESET
00007	05H	B	W1	重設座標，座標由參數 r 設定	CS r
00008	05H	B	W1	回機械原點	H
00009	05H	B	W1	馬達緊急停止	STOP
00010	05H	B	W	馬達暫停	PZ/REDO
00017	01H	B	R	讀取馬達控制狀態(Servo on)	ST
00018	01H	B	R	讀取馬達錯誤內容(Error)	ST
00019	01H	B	R	讀取馬達運動狀態(Run)	ST
00020	01H	B	R	讀取馬達到位狀態	
00021	01H	B	R	讀取與其它軸同動狀態	ST
00022	01H	B	R	讀取回原點狀態	ST
00023	01H	B	R	讀取馬達寸動狀態	ST
00024	01H	B	R	讀取馬達輸入脈波狀態	ST
00025	01H	B	R	系統保留	
00026	01H	B	R	讀取馬達暫停 PZ 與否	ST
00027	01H	B	R	讀取馬達接收命令模式	ST
00028	01H	B	R	讀取馬達運轉方向	ST
00029	01H	B	R	讀取馬達保持狀態	ST
00030	01H	B	R	讀取馬達 EMC 接點狀態	ST
00031	01H	B	R	讀取馬達 CWHC 接點狀態	ST
00032	01H	B	R	讀取馬達 CCWHC 接點狀態	ST
內部執行命令					
00033	05H	B	W1	程式執行	G
00034	05H	B	W1	程式跳出執行	EXIT
00035	05H	B	W1	程式單步執行	SG
00036	05H	B	W1	內部程式單步執行	
00037	05H	B	W1	程式內部新增一行程式	PA
00038	05H	B	W1	程式內部插內一行程式	PI
00039	05H	B	W1	程式內部刪除一行程式	PD

CSIM MOBUS 指令表

位址	指令	類別	讀寫	功能	備註
40800	03H/10H	String	RW	立即執行指令	
40808	03H/10H	String	RW	立即執行指令	
40816	03H/10H	String	RW	立即執行指令	
40832	03H/10H	String	RW	立即執行指令	
40840	03H/10H	String	RW	立即執行指令	
40848	03H/10H	String	RW	立即執行指令	
40856	03H/10H	String	RW	編輯可執行指令字串(EEROM)	
40900	03H/10H	String	RW	編輯可執行指令字串(EEROM)	
40908	03H/10H	String	RW	編輯可執行指令字串(EEROM)	
40916	03H/10H	String	RW	編輯可執行指令字串(EEROM)	
40924	03H/10H	String	RW	編輯可執行指令字串(EEROM)	
40932	03H/10H	String	RW	編輯可執行指令字串(EEROM)	
40940	03H/10H	String	RW	編輯可執行指令字串(EEROM)	
40948	03H/10H	String	RW	編輯可執行指令字串(EEROM)	
40956	03H/10H	String	RW	編輯可執行指令字串(EEROM)	
數位輸出指令位置					
00200	05H	B	R/W	設定輸出埠 0	SET P0
00201	05H	B	R/W	設定輸出埠 1	SET P1
00202	05H	B	R/W	設定輸出埠 2	SET P2
00203	05H	B	R/W	設定輸出埠 3	SET P3
00204	05H	B	R/W	設定輸出埠 4	SET P4
00205	05H	B	R/W	設定輸出埠 5	SET P5
監控參數表					
30001	04H	W	R	讀取 RPM	
30002	04H	DW	R	讀取 PE	
30004	04H	DW	R	讀取 PC	
30006	04H	W	R	讀取 INP	
30007	04H	W	R	讀取 AI	
30008	04H	W	R	讀取 ST	
30009	04H	W	R	讀取 ERR	
30010	04H	W	R	讀取 OUTP	
30011	04H	W	R	讀取 Ready	
30020	04H	W	R	讀取 ProgCnt	
30021	04H	W	R	讀取 ProgLineNo	
30033	04H	W	R	讀取立即電流	